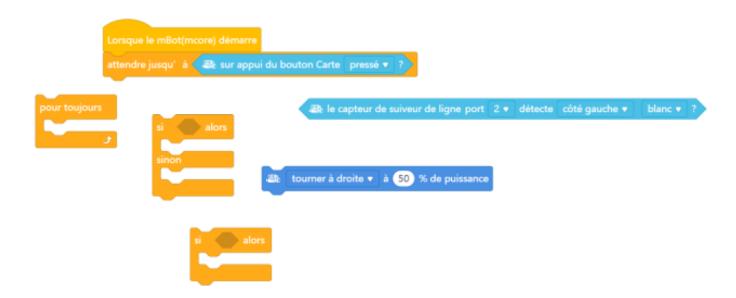
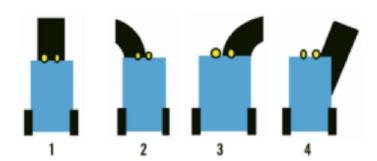
Solution exercice 4

Conseil: Voici les blocs que nous conseillons d'utiliser:



Détecteur de ligne noire Le robot dispose de deux phototransitors qui émettent chacun une lumière. Si le robot passe sur une surface claire (idéalement blanche) la lumière réfléchie et le phototransitor associé envoie un signal électrique. Si le robot passe sur une surface noire, la lumière n'est pas réfléchie et aucun signal n'est envoyé. Chaque phototransitor peut donc piloter l'un des moteurs du robot.

Le robot peut donc détecter le noir et le blanc.



Les robots suiveurs de ligne sont utilisés dans l'industrie, notamment pour se déplacer dans les entrepôts et transporter de manière autonome des composants d'un point à un autre.

En utilisant différentes fonctions pour chaque capteur, il est possible pour le robot de suivre une ligne noire. Il suivra en fait l'extrémité de la ligne. Il y a différentes façons de programmer le robot et il faut considérer toutes les conditions (si...alors...sinon)

From:

https://chanterie37.fr/fablab37110/ - Castel'Lab le Fablab MJC de Château-Renault

Permanent link

https://chanterie37.fr/fablab37110/doku.php?id=start:mblock5:solution:exo4&rev=1752486452

Last update: 2025/07/14 11:47



Last update:
2025/07/14
11:47

7/14 start:mblock5:solution:exo4 https://chanterie37.fr/fablab37110/doku.php?id=start:mblock5:solution:exo4&rev=1752486452