



Tutoriels pour Arduino

Tutoriels Tiptopboards

[Vers le contenu](#)

[Recherche avancée](#)

- [Index du forum](#) < [Tutoriels](#) < [Capteurs et composants](#)
- [Modifier la taille de la police](#)
- [Imprimer le sujet](#)
- [FAQ](#)
- [M'enregistrer](#)
- [Connexion](#)

Module d'identification de puce RFID avec Arduino

[Répondre](#)

3 messages • Page 1 sur 1

Module d'identification de puce RFID avec Arduino

par **tiptop** » Mer 21 Aoû 2013 18:41

Module d'identification de puce RFID avec Arduino



Composants utilisés

- 1 [module de lecture RFID \(vendu en kit avec des clés RFID\)](#)
- 1 [carte Arduino Uno](#)
- 5 [badges RFID](#) (clés), vendus par lot
- 1 carte RFID (clé RFID au format carte de crédit)
- 1 [plaque de branchements](#)
- quelques [fils de câblage Dupont](#)

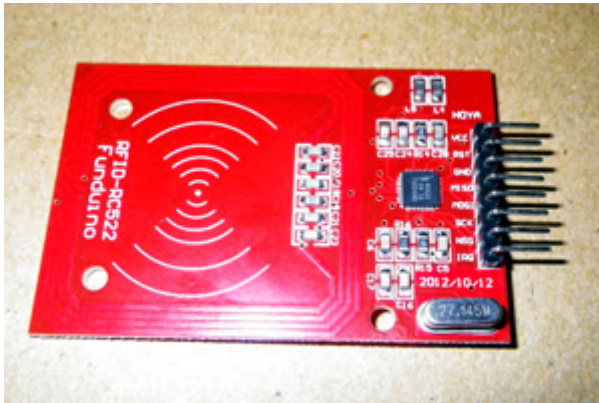
Principe de fonctionnement

La radio identification permet de récupérer des données à distance en utilisant des radio-étiquettes (*RFID tag*, ou transpondeur), collées ou fixées sur des objets (badges, port clé, étiquette électronique...).

Les étiquettes très fines comportent une antenne associée à une puce électronique qui leur permet de recevoir et de répondre aux requêtes radio émises depuis l'émetteur-récepteur.

Elles contiennent un identifiant individuel (standard Epc-96 sur 96 bits). Leur fonctionnement est passif (sans source d'énergie, donc c'est économique et inusable).

Le Lecteur RFID



Un module RFID (Philips MFR522) est monté sur une carte déjà câblée avec une antenne prêt à l'emploi. Il permet d'identifier sans contact des puces RFID présentées à proximité placées dans une carte ou un badge.

Ceci permet une lecture de badge sans contact.

Utilisations variées:

- Badges d'accès
- identifier une personne ou un objet sans contact
- Cartes de visite numérique
- Paiement direct
- Identifier une carte de transport
- Péage urbain rapide

- Identification de livre de bibliothèque...

Des puces RFID miniatures sont également utilisées pour le tatouage de chiens et chats, de bétail, d'arbres en ville...

Câblage du lecteur Rfid

L'alimentation est de 3.3V (pas 5V), le lecteur utilise une interface SPI, et fonctionne sur une fréquence de 13.56 MHz (donc il lit tous les badges répondant à cette fréquence).

Le **bus SPI** se pilote par 4 signaux logiques

Brochage sur Carte Arduino **UNO** :

- SCLK Horloge (généré par le maître) --> pin 13 ou ICSP-3
- MOSI Master Output, Slave Input (généré par le maître) --> pin 11 ou ICSP-4
- MISO Master Input, Slave Output (généré par l'esclave) --> pin 12 ou ICSP-1
- SS Slave Select, actif à l'état bas, (généré par le maître) --> pin 10

Le brochage SPI dépend des cartes (Uno, Mega, Nano) voir sur <http://arduino.cc/en/Reference/SPI>

Arduino Board	MOSI	MISO	SCK	SS (slave)	SS (master)
Uno or Duemilanove	11 or ICSP-4	12 or ICSP-1	13 or ICSP-3	10	-
Mega1280 or Mega2560	51 or ICSP-4	50 or ICSP-1	52 or ICSP-3	53	-
Leonardo	ICSP-4	ICSP-1	ICSP-3	-	-
Due	ICSP-4	ICSP-1	ICSP-3	-	4, 10, 52

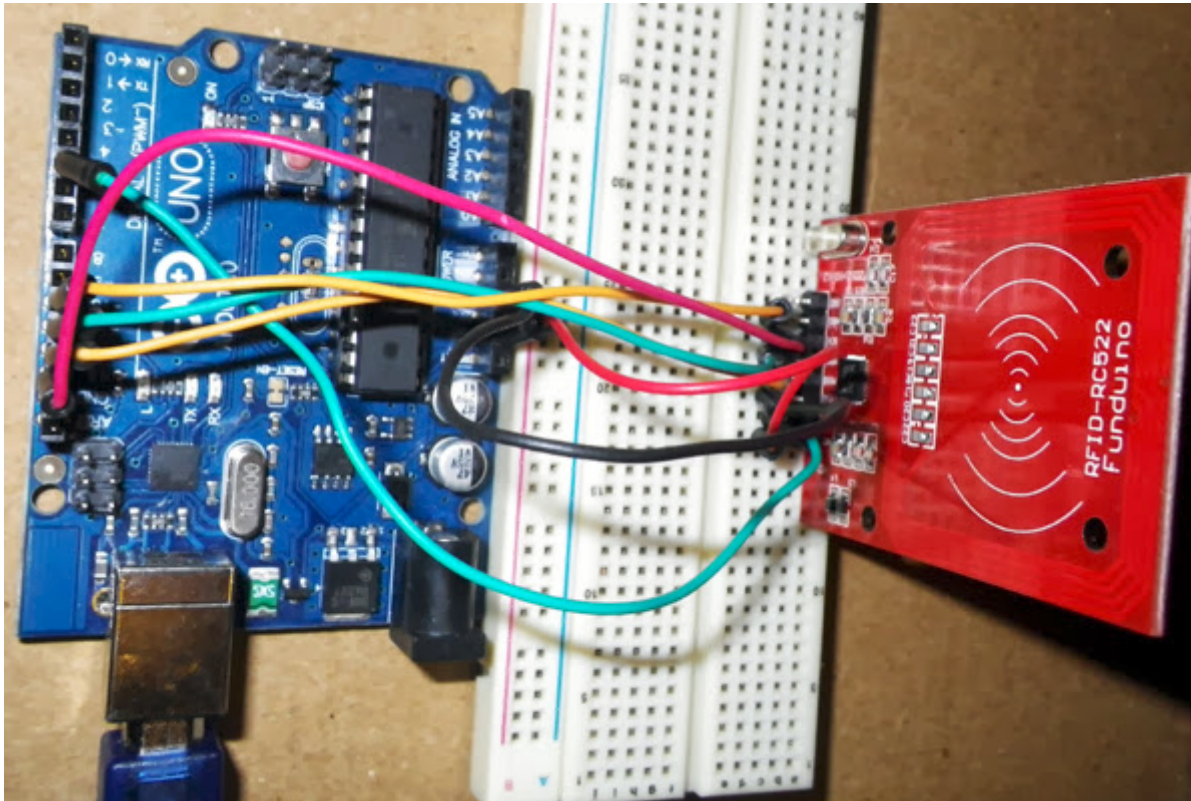
Note that MISO, MOSI, and SCK are available in a consistent physical location on the ICSP header; this is useful, for example, in designing a shield that works on every board.



Branchements à réaliser

- Vcc --> +3.3V alimentation
- Rst --> pin 5 reset
- Gnd -->-gnd masse
- Miso --> pin 12
- Mosi -->pin 11

- Sck --> pin 13
- Nss --> pin 10
- Irq --> non connecté



Programmation

Il faut installer la librairie SPI.

Indiquer les pins utilisées dans le programme :
`chipSelectPin = 10;`

```
const int NRSTPD = 5;
```

Exemple de programme :

Code: [Tout sélectionner](#)

```
// ==== Programme pour utiliser le lecteur RFID ====
// Le module Philips MFRC522 fonctionne à 13.56 MHz
//
// Commentaires et modifications tiptopboards.com 19 08 2013
//
// Source : RFID.pde - Dr.Leong - WWW.B2CQSHOP.COM - 2011.09.19

// Le capteur communique avec SPI, inclure cette librairie
#include <SPI.h>

#define uchar unsigned char
#define uint unsigned int

//==== Broches à câbler entre lecteur RFID / Carte Arduino UNO
// VCC sur +3.3V (alimentation)
// RST sur pin 5 (reset)
// GND sur GND (masse)
// MISO sur pin 12 (uno)
// MOSI sur pin 11 (uno)
// SCK sur pin 13 (uno)
// NSS sur pin 10 (uno)
// IRQ non utilisé ici
//=====
#define MAX_LEN 16
//Définir les broches
const int chipSelectPin = 10;
```

```
const int NRSTPD = 5;

//MF522
#define PCD_IDLE          0x00          //NO action;
#define PCD_AUTHENT       0x0E
#define PCD_RECEIVE       0x08
#define PCD_TRANSMIT      0x04
#define PCD_TRANSCEIVE    0x0C
#define PCD_RESETPHASE    0x0F
#define PCD_CALCCRC       0x03

//Mifare_One
#define PICC_REQIDL       0x26
#define PICC_REQALL       0x52
#define PICC_ANTICOLL     0x93
#define PICC_SELECTTAG    0x93
#define PICC_AUTHENT1A    0x60
#define PICC_AUTHENT1B    0x61
#define PICC_READ         0x30
#define PICC_WRITE        0xA0
#define PICC_DECREMENT    0xC0
#define PICC_INCREMENT    0xC1
#define PICC_RESTORE      0xC2
#define PICC_TRANSFER      0xB0
#define PICC_HALT         0x50

//MF522
#define MI_OK              0
#define MI_NOTAGERR        1
#define MI_ERR             2
```

```
//-----MFRC522-----  
//Page 0:Command and Status  
#define      Reserved00      0x00  
#define      CommandReg      0x01  
#define      CommIEnReg      0x02  
#define      DivlEnReg      0x03  
#define      CommIrqReg      0x04  
#define      DivIrqReg      0x05  
#define      ErrorReg      0x06  
#define      Status1Reg      0x07  
#define      Status2Reg      0x08  
#define      FIFODataReg      0x09  
#define      FIFOLevelReg      0x0A  
#define      WaterLevelReg      0x0B  
#define      ControlReg      0x0C  
#define      BitFramingReg      0x0D  
#define      CollReg      0x0E  
#define      Reserved01      0x0F  
//Page 1:Command  
#define      Reserved10      0x10  
#define      ModeReg      0x11  
#define      TxModeReg      0x12  
#define      RxModeReg      0x13  
#define      TxControlReg      0x14  
#define      TxAutoReg      0x15  
#define      TxSelReg      0x16  
#define      RxSelReg      0x17  
#define      RxThresholdReg      0x18  
#define      DemodReg      0x19
```

```
#define Reserved11      0x1A
#define Reserved12      0x1B
#define MifareReg        0x1C
#define Reserved13      0x1D
#define Reserved14      0x1E
#define SerialSpeedReg  0x1F
//Page 2:CFG
#define Reserved20      0x20
#define CRCResultRegM   0x21
#define CRCResultRegL   0x22
#define Reserved21      0x23
#define ModWidthReg     0x24
#define Reserved22      0x25
#define RFCfgReg        0x26
#define GsNReg          0x27
#define CWGsPReg        0x28
#define ModGsPReg       0x29
#define TModeReg        0x2A
#define TPrescalerReg    0x2B
#define TReloadRegH     0x2C
#define TReloadRegL     0x2D
#define TCounterValueRegH 0x2E
#define TCounterValueRegL 0x2F
//Page 3:TestRegister
#define Reserved30      0x30
#define TestSel1Reg     0x31
#define TestSel2Reg     0x32
#define TestPinEnReg    0x33
#define TestPinValueReg 0x34
#define TestBusReg      0x35
#define AutoTestReg     0x36
```

```
#define VersionReg          0x37
#define AnalogTestReg       0x38
#define TestDAC1Reg         0x39
#define TestDAC2Reg         0x3A
#define TestADCReg          0x3B
#define Reserved31          0x3C
#define Reserved32          0x3D
#define Reserved33          0x3E
#define Reserved34          0x3F
//-----

uchar serNum[5];

uchar writeData[16]={0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 100};
uchar moneyConsume = 18 ;
uchar moneyAdd = 10 ;
//6Byte
uchar sectorKeyA[16][16] = {{0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF},
                             {0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF},
                             //{0x19, 0x84, 0x07, 0x15, 0x76, 0x14},
                             {0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF},
                             };
uchar sectorNewKeyA[16][16] = {{0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF},
                               {0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xff,0x07,0x80,0x69, 0x19,0x84,0x07,0x15,0x76,0x14},
                               //you can set another ket , such as " 0x19, 0x84, 0x07, 0x15, 0x76, 0x14 "
                               //{0x19, 0x84, 0x07, 0x15, 0x76, 0x14, 0xff,0x07,0x80,0x69, 0x19,0x84,0x07,0x15,0x76,0x14},
                               // but when loop, please set the sectorKeyA, the same key, so that RFID module can read the card
                               {0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xff,0x07,0x80,0x69, 0x19,0x33,0x07,0x15,0x34,0x14},
                               };

// =====Setup =====
```

```
void setup() {
  Serial.begin(9600);          // RFID reader SOUT pin connected to Serial RX pin at 2400bps
  // lance la librairie SPI :
  SPI.begin();

  pinMode(chipSelectPin,OUTPUT);    // digital pin 10 en OUTPUT pour connecter au RFID /ENABLE pin
  digitalWrite(chipSelectPin, LOW); // Activer le lecteur RFID
  pinMode(NRSTPD,OUTPUT);          // digital pin 5 , Not Reset and Power-down
  digitalWrite(NRSTPD, HIGH);

  MFRC522_Init(); //Initialise le lecteur RFID
}

// ===== Lecture des cartes RFID placées devant le lecteur =====
void loop()
{
  uchar i,tmp;
  uchar status;
  uchar str[MAX_LEN];
  uchar RC_size;
  uchar blockAddr;
  String mynum = "";

  //status
  status = MFRC522_Request(PICC_REQIDL, str);
  if (status == MI_OK)
  {
    Serial.println("Carte detectee");
    Serial.print(str[0],BIN);
    Serial.print(" , ");
  }
}
```

```
        Serial.print(str[1],BIN);
            Serial.println(" ");
    }

    //
    status = MFRC522_Anticoll(str);
    memcpy(serNum, str, 5);
    if (status == MI_OK)
    {

        Serial.println("Le numero de carte est  : ");
        Serial.print(serNum[0]);
            Serial.print(" , ");
        Serial.print(serNum[1],BIN);
            Serial.print(" , ");
        Serial.print(serNum[2],BIN);
            Serial.print(" , ");
        Serial.print(serNum[3],BIN);
            Serial.print(" , ");
        Serial.print(serNum[4],BIN);
            Serial.println(" ");

        // Il faut comparer toutes les paires, dans cet exemple on ne regarde que la première
        //Regarder si on a reconnu une carte déterminée
        if(serNum[0] == 125) {
            Serial.println("Bonjour Tiptopboards.com");
        } else if(serNum[0] == 253) {
            Serial.println("Bonjour Christian");
        }
        delay(1000);
    }
}
```

```
        //Serial.println(" ");
        MFRC522_Halt();

    }

//===== Write_MFRC522 addr-- ; val-- =====
void Write_MFRC522(uchar addr, uchar val)
{
    digitalWrite(chipSelectPin, LOW);

    //:0XXXXXX0
    SPI.transfer((addr<<1)&0x7E);
    SPI.transfer(val);

    digitalWrite(chipSelectPin, HIGH);
}

//===== Read _MFRC522 : addr--- =====
uchar Read_MFRC522(uchar addr)
{
    uchar val;

    digitalWrite(chipSelectPin, LOW);

    //:1XXXXXX0
    SPI.transfer(((addr<<1)&0x7E) | 0x80);
    val =SPI.transfer(0x00);

    digitalWrite(chipSelectPin, HIGH);
}
```

```
    return val;
}

//===== SetBitMask RC522:reg-- ;mask-- =====
void SetBitMask(uchar reg, uchar mask)
{
    uchar tmp;
    tmp = Read_MFRC522(reg);
    Write_MFRC522(reg, tmp | mask); // set bit mask
}

// === ClearBitMask RC522 :reg--;mask-- =====
void ClearBitMask(uchar reg, uchar mask)
{
    uchar tmp;
    tmp = Read_MFRC522(reg);
    Write_MFRC522(reg, tmp & (~mask)); // clear bit mask
}

// ===== AntennaOn =====
void AntennaOn(void)
{
    uchar temp;

    temp = Read_MFRC522(TxControlReg);
    if (!(temp & 0x03))
    {
        SetBitMask(TxControlReg, 0x03);
    }
}
```

```
}

// ===== AntennaOff =====
void AntennaOff(void)
{
    ClearBitMask(TxControlReg, 0x03);
}

//===== ResetMFRC522 =====
void MFRC522_Reset(void)
{
    Write_MFRC522(CommandReg, PCD_RESETPHASE);
}

//===== InitMFRC522 =====
void MFRC522_Init(void)
{
    digitalWrite(NRSTPD,HIGH);

    MFRC522_Reset();

    //Timer: TPrescaler*TreloadVal/6.78MHz = 24ms
    Write_MFRC522(TModeReg, 0x8D);      //Tauto=1; f(Timer) = 6.78MHz/TPreScaler
    Write_MFRC522(TPrescalerReg, 0x3E); //TModeReg[3..0] + TPrescalerReg
    Write_MFRC522(TReloadRegL, 30);
    Write_MFRC522(TReloadRegH, 0);

    Write_MFRC522(TxAutoReg, 0x40);     //100%ASK
```

```
Write_MFRC522(ModeReg, 0x3D);      //CRC初始值0x6363   ???

//ClearBitMask(Status2Reg, 0x08);    //MFCrypto10n=0
//Write_MFRC522(RxSelReg, 0x86);     //RxWait = RxSelReg[5..0]
//Write_MFRC522(RFCfgReg, 0x7F);     //RxGain = 48dB

AntennaOn();
}

/* ==== MFRC522_Request :reqMode, =====
 *      TagType--
 *      0x4400 = Mifare_UltraLight
 *      0x0400 = Mifare_One(S50)
 *      0x0200 = Mifare_One(S70)
 *      0x0800 = Mifare_Pro(X)
 *      0x4403 = Mifare_DESFire
 *  MI_OK
 */
uchar MFRC522_Request(uchar reqMode, uchar *TagType)
{
    uchar status;
    uint backBits;

    Write_MFRC522(BitFramingReg, 0x07);    //TxLastBists = BitFramingReg[2..0]   ???

    TagType[0] = reqMode;
    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, TagType, 1, TagType, &backBits);

    if ((status != MI_OK) || (backBits != 0x10))
    {
```

```
        status = MI_ERR;
    }

    return status;
}

/* MFRC522_ToCard RC522 ISO14443 : command--MF522
 *      sendData--RC522,
 *      sendLen--
 *      backData--,
 *      backLen--
 * MI_OK
 */
uchar MFRC522_ToCard(uchar command, uchar *sendData, uchar sendLen, uchar *backData, uint *backLen)
{
    uchar status = MI_ERR;
    uchar irqEn = 0x00;
    uchar waitIRq = 0x00;
    uchar lastBits;
    uchar n;
    uint i;

    switch (command)
    {
        case PCD_AUTHENT:
        {
            irqEn = 0x12;
            waitIRq = 0x10;
            break;
        }
    }
}
```

```
    case PCD_TRANSCEIVE:    //FIFO
    {
        irqEn = 0x77;
        waitIRq = 0x30;
        break;
    }
    default:
        break;
}

Write_MFRC522(CommIEnReg, irqEn|0x80);
ClearBitMask(CommIrqReg, 0x80);
SetBitMask(FIFOLevelReg, 0x80);          //FlushBuffer=1, FIFO

Write_MFRC522(CommandReg, PCD_IDLE);    //NO action;

//FIFO
for (i=0; i<sendLen; i++)
{
    Write_MFRC522(FIFODataReg, sendData[i]);
}

//
Write_MFRC522(CommandReg, command);
if (command == PCD_TRANSCEIVE)
{
    SetBitMask(BitFramingReg, 0x80);      //StartSend=1,transmission of data starts
}

//
i = 2000;    //25ms    ???
```

```
do
{
    //CommIrqReg[7..0]
    //Set1 TxIRq RxIRq IdleIRq HiAlerIRq LoAlertIRq ErrIRq TimerIRq
    n = Read_MFRC522(CommIrqReg);
    i--;
}
while ((i!=0) && !(n&0x01) && !(n&waitIRq));

ClearBitMask(BitFramingReg, 0x80);          //StartSend=0

if (i != 0)
{
    if(!(Read_MFRC522(ErrorReg) & 0x1B))    //BufferOvfl Collerr CRCErr ProtecErr
    {
        status = MI_OK;
        if (n & irqEn & 0x01)
        {
            status = MI_NOTAGERR;          ///??
        }
    }

    if (command == PCD_TRANSCEIVE)
    {
        n = Read_MFRC522(FIFOLevelReg);
        lastBits = Read_MFRC522(ControlReg) & 0x07;
        if (lastBits)
        {
            *backLen = (n-1)*8 + lastBits;
        }
        else
        {

```

```
        *backLen = n*8;
    }

    if (n == 0)
    {
        n = 1;
    }
    if (n > MAX_LEN)
    {
        n = MAX_LEN;
    }

    //FIFO
    for (i=0; i<n; i++)
    {
        backData[i] = Read_MFRC522(FIFODataReg);
    }
}
else
{
    status = MI_ERR;
}

}

//SetBitMask(ControlReg,0x80);          //timer stops
//Write_MFRC522(CommandReg, PCD_IDLE);

return status;
}
```

```
//=== MFRC522_Anticoll serNum-- =====
uchar MFRC522_Anticoll(uchar *serNum)
{
    uchar status;
    uchar i;
    uchar serNumCheck=0;
    uint unLen;

    //ClearBitMask(Status2Reg, 0x08);      //TempSensclear
    //ClearBitMask(CollReg,0x80);          //ValuesAfterColl
    Write_MFRC522(BitFramingReg, 0x00);    //TxLastBists = BitFramingReg[2..0]

    serNum[0] = PICC_ANTICOLL;
    serNum[1] = 0x20;
    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, serNum, 2, serNum, &unLen);

    if (status == MI_OK)
    {
        //
        for (i=0; i<4; i++)
        {
            serNumCheck ^= serNum[i];
        }
        if (serNumCheck != serNum[i])
        {
            status = MI_ERR;
        }
    }
}
```

```
        //SetBitMask(CollReg, 0x80);          //ValuesAfterColl=1

    return status;
}

// CalulateCRC MF522 CRC :pIndata--,len--,pOutData--
void CalulateCRC(uchar *pIndata, uchar len, uchar *pOutData)
{
    uchar i, n;

    ClearBitMask(DivIrqReg, 0x04);          //CRCIrq = 0
    SetBitMask(FIFOLevelReg, 0x80);         //FIFO
    //Write_MFRC522(CommandReg, PCD_IDLE);

    //FIFO
    for (i=0; i<len; i++)
    {
        Write_MFRC522(FIFODataReg, *(pIndata+i));
    }
    Write_MFRC522(CommandReg, PCD_CALCCRC);

    //CRC
    i = 0xFF;
    do
    {
        n = Read_MFRC522(DivIrqReg);
        i--;
    }
    while ((i!=0) && !(n&0x04));          //CRCIrq = 1
```

```
//CRC
pOutData[0] = Read_MFRC522(CRCResultRegL);
pOutData[1] = Read_MFRC522(CRCResultRegM);
}

// === MFRC522_SelectTag:serNum--
uchar MFRC522_SelectTag(uchar *serNum)
{
    uchar i;
    uchar status;
    uchar size;
    uint recvBits;
    uchar buffer[9];

    //ClearBitMask(Status2Reg, 0x08);          //MFCrypto10n=0

    buffer[0] = PICC_SELECTTAG;
    buffer[1] = 0x70;
    for (i=0; i<5; i++)
    {
        buffer[i+2] = *(serNum+i);
    }
    CalulateCRC(buffer, 7, &buffer[7]);      //??
    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, buffer, 9, buffer, &recvBits);

    if ((status == MI_OK) && (recvBits == 0x18))
    {
        size = buffer[0];
    }
}
```

```
        else
        {
            size = 0;
        }

        return size;
    }

/* MFRC522_Auth
 *
 *:authMode--
         0x60 = 验证A密钥
         0x61 = 验证B密钥
         BlockAddr--块地址
         Sectorkey--扇区密码
         serNum--卡片序列号,4字节
 * MI_OK
 */
uchar MFRC522_Auth(uchar authMode, uchar BlockAddr, uchar *Sectorkey, uchar *serNum)
{
    uchar status;
    uint recvBits;
    uchar i;
    uchar buff[12];

    //
    buff[0] = authMode;
    buff[1] = BlockAddr;
    for (i=0; i<6; i++)
    {
```

```
        buff[i+2] = *(Sectorkey+i);
    }
    for (i=0; i<4; i++)
    {
        buff[i+8] = *(serNum+i);
    }
    status = MFRC522_ToCard(PCD_AUTHENT, buff, 12, buff, &recvBits);

    if ((status != MI_OK) || (!(Read_MFRC522(Status2Reg) & 0x08)))
    {
        status = MI_ERR;
    }

    return status;
}

// ===== MFRC522_Read :blockAddr--;recvData--
uchar MFRC522_Read(uchar blockAddr, uchar *recvData)
{
    uchar status;
    uint unLen;

    recvData[0] = PICC_READ;
    recvData[1] = blockAddr;
    CalulateCRC(recvData,2, &recvData[2]);
    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, recvData, 4, recvData, &unLen);

    if ((status != MI_OK) || (unLen != 0x90))
    {
        status = MI_ERR;
    }
}
```

```
    }

    return status;
}

// ====MFRC522_Write :blockAddr--;writeData-- 16
uchar MFRC522_Write(uchar blockAddr, uchar *writeData)
{
    uchar status;
    uint recvBits;
    uchar i;
    uchar buff[18];

    buff[0] = PICC_WRITE;
    buff[1] = blockAddr;
    CalulateCRC(buff, 2, &buff[2]);
    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, buff, 4, buff, &recvBits);

    if ((status != MI_OK) || (recvBits != 4) || ((buff[0] & 0x0F) != 0x0A))
    {
        status = MI_ERR;
    }

    if (status == MI_OK)
    {
        for (i=0; i<16; i++)        //FIFO 16Byte
        {
            buff[i] = *(writeData+i);
        }
        CalulateCRC(buff, 16, &buff[16]);
    }
}
```

```
        status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, buff, 18, buff, &recvBits);

        if ((status != MI_OK) || (recvBits != 4) || ((buff[0] & 0x0F) != 0x0A))
        {
            status = MI_ERR;
        }
    }

    return status;
}

// === MFRC522_Halt =====
void MFRC522_Halt(void)
{
    uchar status;
    uint unLen;
    uchar buff[4];

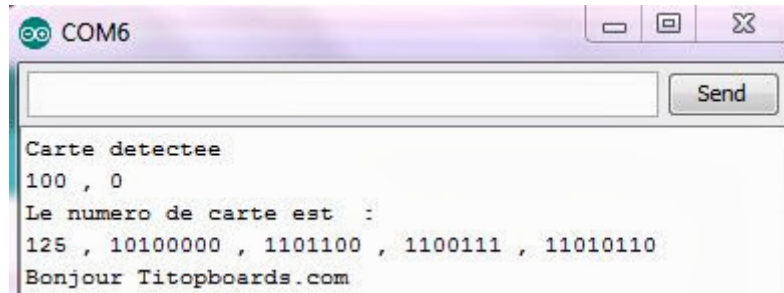
    buff[0] = PICC_HALT;
    buff[1] = 0;
    CalulateCRC(buff, 2, &buff[2]);

    status = MFRC522_ToCard(PCD_TRANSCEIVE, buff, 4, buff,&unLen);
}
```

Exemple de détection de carte et de badges

carte 125 , 10100000 , 1101100 , 1100111 , 11010110

clé 1 125 , 1000101 , 10111001 , 11010011 , 1010010
clé 2 125 , 10100011 , 10001001 , 11001001 , 10011110
clé 3 125 , 111110 , 11110100 , 11010011 , 1100100
clé 4 237 , 1001 , 1000 , 11010100 , 111000
clé 5 253 , 1000 , 10010100 , 11010011 , 10110010
autre 91 , 10011111 , 11100100 , 1110101 , 1010101



Chaque numéro lu est unique (milliards de combinaisons).

Il suffit de tester si un code lu est présent dans une base de données ou une liste pour réaliser ensuite une action particulière (ouverture de porte par relais, etc...)

Références

Librairie SPI

<http://arduino.cc/en/Reference/SPI>

Code RFID pour Arduino (commenté en chinois)

http://www.vetco.net/catalog/product_in ... s_id=13579

Autres lectures possibles(non testé)

RFID et Eprom

<http://skyduino.wordpress.com/2011/12/1 ... terne-i2c/>

Plyground

<http://playground.arduino.cc/Learning/PRFID>

Instructables

<http://www.instructables.com/id/Arduino...eedstudio/>

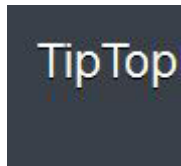
Datasheet MFRC522

<http://www.vetco.net/datasheets/VUPN632...asheet.pdf>

Pour carte Nano

<http://www.onemansanthology.com/blog/rf...an-module/>

tiptopboards - admin



tiptop

Administrateur du site

Messages: 85

Inscription: Mar 13 Aoû 2013 20:38

Localisation: 38

- [Site Internet](#)

[Haut](#)

Re: Module d'identification de puce RFID avec Arduino

par [soda34](#) » Dim 15 Fév 2015 20:12

Bonsoir,

je suis tout nouveau dans le RFID, je recherche les code source pour lecture et ecriture dans carte ou balge

Merci à tous pour votre aide
ARDUINO

[soda34](#)

Messages: 1

Inscription: Dim 15 Fév 2015 16:37

[Haut](#)

Re: Module d'identification de puce RFID avec Arduino

par [vidaly](#) » Mer 13 Avr 2016 20:09

Bonsoir, bon petit tuto sur les modules RFID bravo !

du coup j'ai moi même testé ce kit sur un Arduino Mega avec les librairies glanées sur : <https://github.com/miguelbalboa/rfid>

bon même si j'ai pas tout compris j'ai put relire les deux Tag livré avec ce qui me donne,

Pour le porte clef :

Card UID: E6 03 FB 30

PICC type: MIFARE 1KB

Success with key: FF FF FF FF FF FF

Block 0: E6 03 FB 30 2E 08 04 00 62 63 64 65 66 67 68 69

et sur celle au format carte de crédit :

Card UID: 67 8E B1 65
PICC type: MIFARE 1KB
Success with key: FF FF FF FF FF FF
Block 0: 67 8E B1 65 3D 88 04 00 85 00 B4 2E F0 BB 6A A8

- Questions:
- Que peut-on (Re)programmer la dedans afin de personnaliser le Tag (si possible) ?
 - Qu'est-ce qui reste "unique" l'UID ?
 - Combien de bloc possible à part le 0 ?

Merci à vous.


[vidalv](#)

Messages: 1
Inscription: Mer 13 Avr 2016 16:38

[Haut](#)

Afficher les messages postés depuis:

Tous

Trier par

Date

Croissant

Aller

[Répondre](#)
3 messages • Page 1 sur 1

[Retourner vers Capteurs et composants](#)

Aller à:

Capteurs et composants ▼

Aller

Qui est en ligne

Utilisateurs parcourant ce forum: Aucun utilisateur enregistré et 10 invités

- [Index du forum](#)
- [L'équipe du forum](#) • [Supprimer les cookies du forum](#) • Heures au format UTC [Heure d'été]

Développé par [phpBB](#)® Forum Software © phpBB Group
Traduction par [phpBB-fr.com](#)