



Anglais



Français ▼



Installation : Raspberry Pi (+ autre Linux)

Écrit par Claudio Prezzi.

Astuce : le frontend LaserWeb4 est très riche en fonctionnalités et assez lourd et peut ne pas fonctionner correctement sur le bureau Rasbian, mais vous pouvez exécuter la partie serveur sur un Raspberry Pi et vous connecter à partir d'un PC sur le réseau.

vous pouvez trouver des instructions d'installation plus récentes et plus détaillées ici :

<https://gist.github.com/easytarget/fc7a6dabf893d1b461c5e66573d0725a> (<https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=https://gist.github.com/easytarget/fc7a6dabf893d1b461c5e66573d0725a>)

Installer le serveur

Sur Raspberry Pi : démarrez à partir d'une image Raspbian Buster ou Bullseye propre.

Sur un matériel Intel/AMD : la plupart des distributions Linux de bureau devraient fonctionner. Les commandes ci-dessous sont destinées aux distributions basées sur Debian qui prennent en charge la commande apt. Sur d'autres distributions, vous devrez peut-être utiliser une commande/méthode différente.

Installer Node 12.x (< V13)

```
curl -sL https://deb.nodesource.com/setup_12.x (https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=https://deb.nodesource.com/setup_10.x) | sudo -E bash -  
apt-get install -y nodejs
```

Confirmez que vous disposez de la bonne version de NPM (doit être $\geq 6.14.15$)

```
npm -v
```

Confirmez que vous disposez de la bonne version de NodeJS (devrait être $\geq 12.22.5$)

```
node -v
```

Facultatif:

Nous avons reçu un rapport indiquant que cela fonctionne également avec Node 18, si vous installez les bibliothèques supplémentaires libusb-1.0-0-dev et libudev-dev

```
sudo apt install libusb-1.0-0-dev libudev-dev
```

Installer git

```
sudo apt-get update  
sudo apt-get install git
```

Téléchargez et installez le serveur LaserWeb

```
cd /home/pi
git clone https://github.com/LaserWeb/lw.comm-server.git (https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=https://github.com/LaserWeb/lw.comm-server.git)
cd lw.comm-server
sudo npm install serialport --unsafe-perm --build-from-source
sudo npm install
```

Indice:

Sur les distributions Linux autres que Raspbian, vous devrez peut-être ajouter votre utilisateur au groupe « dialout » pour pouvoir utiliser le port USB/série !

```
sudo usermod -a -G dialout username
```

(ajuster le nom d'utilisateur !)

Démarrer manuellement le serveur

```
cd /home/pi/lw.comm-server
node server.js
```

Vous devriez obtenir la réponse de la console suivante :

```
> lw.comm-server@4.1.0 (mailto:lw.comm-server@4.1.0?_x_tr_sl=auto&_x_tr_tl=fr&_x_tr_hl=fr) démarrer C:\Users\cprez\git\LaserWeb\lw.comm-server
> serveur de nœuds.js

*****
      ---- Serveur de communication LaserWeb 4.1.0 ----
*****

Utilisez http://192.168.1.100 (https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=http://192.168.14.100) :8000 pour vous connecter à ce serveur.

* Mises à jour :
  N'oubliez pas de vérifier le journal de validation sur
  https://github.com/LaserWeb/lw.comm-server/commits/master (https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=https://github.com/LaserWeb/lw.comm-server/commits/master)
  régulièrement, pour être informé des mises à jour et des correctifs, puis lorsque vous êtes prêt
  mettre à jour en conséquence en exécutant git pull

* Soutien:
  Si vous avez besoin d'aide / de soutien, venez nous voir
  https://forum.makerforums.info/c/laserweb-cncweb (https://translate.google.com/website?sl=auto&tl=fr&hl=fr&u=https://forum.makerforums.info/c/laserweb-cncweb)
*****
```

Appuyez sur CTRL-C pour arrêter le serveur.

Maintenant que vous savez qu'il fonctionne, vous pouvez configurer le démarrage automatique du service.

Configurer Systemd pour démarrer automatiquement le serveur LaserWeb

Astuce : cette méthode est écrite pour Raspbian > Jessie et peut nécessiter d'être ajustée pour d'autres distributions Linux !

```
# Move to the directory with the .service file
cd ~/lw.comm-server/

# Create the symlink
sudo ln -s `pwd`/lw.comm-server.service /etc/systemd/system

# Reload the service files so the system knows about this new one
sudo systemctl daemon-reload

# Enable and start the service
sudo systemctl enable lw.comm-server.service
sudo systemctl start lw.comm-server
```

Vous pouvez vérifier l'état du serveur avec

```
sudo systemctl status lw.comm-server
```

Vous pouvez redémarrer le serveur avec

```
sudo systemctl restart lw.comm-server
```

Vous pouvez arrêter le serveur avec

```
sudo systemctl stop lw.comm-server
```

(Les journaux seront ajoutés à /var/log/syslog)

Installer le frontend

Installez l'exécutable LaserWeb4 sur votre PC Windows, OSX ou Linux. De cette façon, vous obtenez la dernière version du frontend.

```
Connect your machine to one of the USB ports
Start the LaserWeb4 app
Click on Comms tab
Click on "Server Connection"
Change Server-IP to `YOUR-SERVER-IP:8000` (replace YOUR-SERVER-IP with the IP of your Laser
Web Server)
Click connect
```

-> Vous devriez voir un message vert « Serveur connecté » dans la zone de journal en bas à droite.

(Alternative) Frontend via un navigateur Web

Au lieu d'installer le frontend, vous pouvez également simplement utiliser un navigateur Web (de préférence Chrome) pour appeler le frontend intégré au serveur.

- Connectez votre machine à l'un des ports USB du serveur LaserWeb
- Ouvrez le navigateur Chrome (ou Chromium) sur n'importe quel PC de votre réseau.
- Ouvrez l'URL « SERVER-IP:8000 » (remplacez SERVFER-IP par l'IP de votre serveur LaserWeb)

- Cliquez sur l'onglet Comms
- Cliquez sur « Connexion au serveur »
- Remplacez l'adresse IP du serveur par « SERVER-IP:8000 » (remplacez SERVER-IP par l'adresse IP de votre serveur LaserWeb)
- Cliquez sur connecter

-> Vous devriez voir un message vert « Serveur connecté » dans la zone de journal en bas à droite.

- Définissez le menu déroulant « Connexion machine » sur USB
- Choisissez le port série approprié dans la liste déroulante « USB / Port série » (c'est-à-dire /dev/ttyACM0)
- Vérifiez que le débit en bauds est réglé sur 115 200
- Cliquez sur « Connecter » ci-dessous

-> Vous devriez obtenir un message vert « Machine connectée » dans la zone de journal, suivi d'une ligne verte avec le firmware détecté. Si vous obtenez des messages rouges au lieu de la ligne verte du firmware, vous avez probablement sélectionné le mauvais port ou le firmware n'est pas pris en charge.

Réinitialiser lors de la connexion

Certaines cartes nécessitent une commande de réinitialisation après la connexion (ou se déconnectent après quelques secondes). Par conséquent, le paramètre par défaut dans config.js pour resetOnConnect est 1. Si vous devez le désactiver, définissez la valeur à la fin de la ligne suivante sur 0 :

```
config.resetOnConnect = process.env.RESET_ON_CONNECT || 1;
```

Changer le port 8000

Si le port 8000 est déjà utilisé par autre chose, vous pouvez modifier le port dans la ligne config.js suivante :

```
config.webPort = process.env.WEB_PORT || 8000;
```

Vous pouvez procéder à la configuration initiale (https://laserweb-yurl-ch.translate.goog/documentation/initial-configuration?_x_tr_sl=auto&_x_tr_tl=fr&_x_tr_hl=fr) .

Imprimer (https://laserweb-yurl-ch.translate.goog/documentation/installation/36-install-raspberry-pi?_x_tr_sl=auto&_x_tr_tl=fr&_x_tr_hl=fr#)